

Электродинамический метод расчета двумерной модели двухзеркальной антенной системы с носовым диэлектрическим обтекателем

С. В. Кукобко, А. З. Сазонов¹, И. О. Сухаревский²

*Объединенный научно-исследовательский институт Вооруженных Сил,
ул. Динамовская, 3а, г. Харьков, 61023, Украина*

*¹Харьковское опытно-конструкторское бюро автоматики “Химавтоматика”,
ул. Котлова, 129, г. Харьков, 61017, Украина*

*²Харьковской национальной университет имени В. Н. Каразина,
пл. Свободы, 4, г. Харьков, 61077, Украина
E-mail: sukharevsky@euro.dinos.net*

Статья поступила в редакцию 1 декабря 2004 г.

Рассматривается метод расчета полей излучения и рассеяния двумерной модели двухзеркальной антенны под диэлектрическим остроконечным обтекателем для случаев E - и H - поляризованного поля. Метод основан на решении интегральных уравнений относительно поля в слое обтекателя и плотности токов на зеркалах. Приведены диаграммы направленности и рассеяния двухзеркальной антенной системы под диэлектрическим обтекателем, опирающимся на идеально проводящую пластину.

На этапе разработки бортовых антенных систем летательных аппаратов возникает необходимость исследования полей излучения и рассеяния зеркальных антенн с диэлектрическими остроконечными обтекателями. Присутствие обтекателя приводит к значительным искажениям характеристик излучения антенны. Обычно при электродинамических расчетах антенных систем (АС) “обтекатель – зеркальная антенна” используются методы физической либо геометрической оптики [1-8]. Они дают приемлемые результаты только в случае, если обтекатель имеет малую кривизну поверхности и не учитываются многократные переотражения волны между стенками обтекателя, между расположенной в его основании аппаратурой и зеркалом антенны. При этом не учитываются также краевые эффекты в распределении токов на зеркале.

Отсутствие адекватного расчетного метода приводит к необходимости проведения дорогостоящей и долговременной радиотехнической доводки антенных систем с обтекателями на основании экспериментальных данных. Для аналитического решения данной задачи предлагается использовать метод интегральных уравнений.

Задача рассеяния электромагнитных волн на зеркальной параболической антенне с облучателем в виде открытого конца плоского волновода и диэлектрическим обтекателем рассматривалась в [9]. В этой работе задача рассеяния произвольно падающей волны на отдельной антенне с бесконечно тонкими зеркалом и стенками облучателя сводится к интегральному уравнению Фредгольма первого рода относительно неизвестного поверхностного тока на контуре антенны, а задача рассеяния

на отдельном диэлектрическом обтекатель – к уравнению Фредгольма второго рода относительно неизвестного электрического поля в сечении обтекателя. Решение в [9] находится с помощью итерационной процедуры.

Однако алгоритм численного расчета, построенный на основе вышеизложенной методики, реализован только для случая E -поляризации и имеет ряд недостатков. Насколько можно судить из статьи, алгоритм пригоден лишь для расчета обтекателя в виде кругового цилиндра. Влияние короткозамкнутого облучателя на результирующую эффективную площадь рассеяния системы антенна–обтекатель учитывается с помощью введения в рассмотрение компенсирующего эквивалентного источника (не учитываются переотражения, возникающие между облучателем и антенной и между облучателем и обтекателем).

Строгое решение задачи излучения для зеркальной АС с диэлектрическим круговым цилиндрическим обтекателем получено в работе [10]. Метод решения принципиально опирается на указанную геометрию АС и не может быть применен для обтекателей произвольной формы.

Настоящая статья является продолжением работ [11-12], в которых предложены методы расчета рассеяния электромагнитных волн на остроконечном обтекателе и на системе незамкнутых экранов соответственно. В статье реализован метод электродинамического расчета двумерной модели системы антенна–облучатель–обтекатель (облучатель представлен в виде дополнительного зеркала) для двух поляризаций волны облучения, причем в случае H -поляризации интегральные уравнения содержат значения производной поля на экранах и на поверхности обтекателя.

1. Постановка задачи и основные расчетные соотношения

Будем рассматривать модель двумерной АС, состоящую из двух незамкнутых параболических идеально проводящих и беско-

нечно тонких экранов S_{01} и S_{02} под оживальным диэлектрическим обтекателем D_2 , который опирается на идеально проводящий экран S_{03} (см. рис. 1). Предполагается временная зависимость вида $e^{-j\omega t}$. Стенки обтекателя выполнены из диэлектрика с относительной диэлектрической проницаемостью ϵ_1 . В качестве первичного источника поля возьмем синфазную токовую (магнитную) нить, след которой на плоскости XOY совпадает с точкой \vec{a} .

Остановимся подробнее на методе расчета для случая H -поляризации волны первичного источника. Отметим, что алгоритм расчета для существенно более простого случая E -поляризации может быть получен по аналогии с приведенным ниже алгоритмом для случая H -поляризации.

Применив последовательно вторую формулу Грина к областям D_1, D_2, D_3, D_4 и проделав ряд преобразований, можно получить следующее интегральное представление для z -компоненты магнитного поля $H_z(\vec{X})$ при $\vec{X} \in D_2$:

$$H_z(\vec{X}) - H_z^0(\vec{X}) = - \int_{S_0} \frac{\partial G(\vec{X}, \vec{\xi})}{\partial n_{\xi}} p(\vec{\xi}) dl_{\xi} -$$

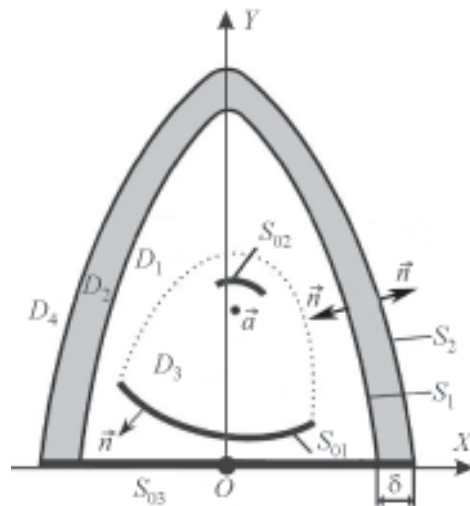


Рис. 1. Геометрия задачи

$$\begin{aligned}
 & - \left(1 - \frac{\epsilon_0}{\epsilon_1} \right) \int_S G(\vec{X}, \vec{\xi}) \frac{\partial H_z^-(\vec{\xi})}{\partial n_\xi} dl_\xi - \\
 & - (k_1^2 - k_0^2) \iint_{D_2} G(\vec{X}, \vec{\xi}) H_z^-(\vec{\xi}) ds_\xi, \quad (1)
 \end{aligned}$$

где $H_z^0(\vec{X})$ – z -компонента магнитного поля первичного источника, $\frac{\partial H_z^-(\vec{\xi})}{\partial n_\xi}$ – граничное значение нормальной производной полного поля со стороны выбранного положительного направления нормали \vec{n} на $S = S_1 \cup S_2$. Величина $p(\vec{\xi}) = H_z^+(\vec{\xi}) - H_z^-(\vec{\xi})$ при рассматриваемой поляризации пропорциональна плотности поверхностного тока, k_0 – волновое число в свободном пространстве, k_1 – волновое число в среде с параметрами обтекателя, $G(\vec{X}, \vec{\xi}) = G(k_0 R) = H_0^{(1)}(k_0 |\vec{X} - \vec{\xi}|) / 4j$ – функция Грина свободного пространства, dl_ξ – дифференциал дуги, ds_ξ – дифференциал площади, ϵ_0 – диэлектрическая проницаемость свободного пространства, $S_0 = S_{01} \cup S_{02} \cup S_{03}$.

Продифференцировав равенство (1) по n_x и устремив затем точку \vec{X} на S_0 , получим уравнение для $\vec{X} \in S_0$:

$$\begin{aligned}
 & \frac{\partial}{\partial n_x} \int_{S_0} \frac{\partial G(\vec{X}, \vec{\xi})}{\partial n_\xi} p(\vec{\xi}) dl_\xi = \frac{\partial H_z^0(\vec{X})}{\partial n_x} - \\
 & - \left(1 - \frac{\epsilon_0}{\epsilon_1} \right) \int_S \frac{\partial G(\vec{X}, \vec{\xi})}{\partial n_x} \frac{\partial H_z^-(\vec{\xi})}{\partial n_\xi} dl_\xi - \\
 & - (k_1^2 - k_0^2) \iint_{D_2} \frac{\partial G(\vec{X}, \vec{\xi})}{\partial n_x} H_z^-(\vec{\xi}) ds_\xi. \quad (2)
 \end{aligned}$$

Уравнение (2) не удобно для проведения численных расчетов, так как выражение в левой его части представляет собой нормальную производную потенциала двойного слоя. Преобразовав левую часть (2) аналогично тому, как это сделано в работе [12], и введя обозначение $p_l(\vec{\xi}) = p(\vec{\xi}) \Big|_{\vec{\xi} \in S_{0l}}$, ($l = 1, 2, 3$), получим

уравнение, содержащее не только функцию $p(\vec{\xi})$, но и ее производную $p'(\vec{\xi})$:

$$\begin{aligned}
 & k_0^2 \int_{S_{0l}} (\vec{n}_\xi \vec{n}_x) G(k_0 R) p_l(\vec{\xi}) dl_\xi + \\
 & k_0 \int_{S_{0l}} G'(k_0 R) \left[(\vec{R}^0 \vec{\tau}_\xi) p_l'(\vec{X}) - (\vec{R}^0 \vec{\tau}_x) p_l'(\vec{\xi}) \right] dl_\xi + \\
 & + p_l'(\vec{X}) \left[G(k_0 R_{A_l}) - G(k_0 R_{B_l}) \right] + \\
 & + \sum_{m \neq l} \int_{S_{0m}} \frac{\partial^2 G(k_0 R)}{\partial n_\xi \partial n_x} p_m(\vec{\xi}) dl_\xi = \\
 & = \frac{\partial H_z^0(\vec{X})}{\partial n_x} - \left(1 - \frac{\epsilon_0}{\epsilon_1} \right) \int_S \frac{\partial G(\vec{X}, \vec{\xi})}{\partial n_x} \frac{\partial H_z^-(\vec{\xi})}{\partial n_\xi} dl_\xi - \\
 & - (k_1^2 - k_0^2) \iint_{D_2} \frac{\partial G(\vec{X}, \vec{\xi})}{\partial n_x} H_z^-(\vec{\xi}) ds_\xi, \quad (l = 1, 2, 3) \quad (3)
 \end{aligned}$$

где $p'(\vec{\xi}) (p'(\vec{X}))$ – производная функции $p(\vec{\xi}) (p(\vec{X}))$ по дуге контура в точке экрана $\vec{\xi}(\vec{X})$; R_{A_l} , R_{B_l} – расстояния от краев экранов S_0 до точки наблюдения; $\vec{\tau}_\xi$, $\vec{\tau}_x$ – орты касательных к линии S_0 в точках $\vec{\xi}$, \vec{X} ; dl_ξ – дифференциал дуги; $\vec{R}^0 = (\vec{\xi} - \vec{X}) / |\vec{\xi} - \vec{X}|$.

Метод электродинамического расчета для двумерной модели монолитного диэлектрического обтекателя (случай E -поляризации) приведен в [11]. В настоящей статье метод был распространен на случай H -поляризации.

Выражение, стоящее в правой части (1), содержит предельные значения $\partial H_z^-(\vec{\xi}) / \partial n_\xi$ на S . Тем не менее наличие этого члена не вызывает дополнительных расчетных трудностей, так как нахождению подлежит поле не на линии, а в плоской области. Соответствующие предельные значения нормальной производной могут быть приближенно выражены через значения поля в области D_2 с помощью интерполяции.

Как показали проведенные исследования, в большинстве случаев решение системы уравнений (1) и (3) может быть получе-

но с помощью итерационной процедуры (в частности, в отсутствие экрана S_{03}). Однако в случае сильного взаимодействия между экранами и обтекателем итерации не приводят к установившимся значениям плотностей токов на экранах и поля в слое обтекателя и систему уравнений (1), (3) необходимо решать непосредственно.

Интегрирование по области D_2 может быть представлено в виде последовательного интегрирования вдоль направляющей линии S_1 и вдоль нормали к S_1 . При этом, учитывая, что толщина стенки обтекателя составляет величину порядка половины длины волны, для получения приемлемой точности вычислений в используемой квадратурной формуле достаточно иметь значения подинтегральной функции в трех точках вдоль нормали. Таким образом, интеграл по области D_2 может быть представлен в виде взвешенной суммы интегралов по трем подобным S_1 контурам, находящимся внутри D_2 .

Уравнение внутренней поверхности S_1 для боковых стенок обтекателя удобно представить в виде:

$$y = -\mu|x|^\alpha + v, \quad (4)$$

где μ , α , v – коэффициенты, характеризующие форму и размер обтекателя.

В окрестности “носика” форму обтекателя опишем дугой окружности с радиусом R_ϕ , гладко сопрягающейся с кривой (4). Величина носового участка и его радиус кривизны определяются расположением точки, координаты (x_ϕ, y_ϕ) которой удобно задавать с помощью некоторого угла ϕ , отсчитываемого от оси OY (a – половина основания обтекателя):

$$x_\phi = a \sin \phi, \quad y_\phi = -\mu(a \sin \phi)^\alpha + v.$$

Введя параметризацию координат обтекателя по оси абсцисс, $x = a \cos \theta$ (где θ – угол, отсчитываемый от оси OX , $0 \leq \theta \leq \pi$), запишем уравнение контура S_1 в виде:

$$\eta(\theta) = \begin{cases} -\mu(a \cos \theta)^\alpha + v, & \left| \theta - \frac{\pi}{2} \right| \geq \phi, \\ \sqrt{R_\phi^2 + (a \cos \theta)^2} + y_\phi + t_0(\vec{n}_\phi)_y, & \left| \theta - \frac{\pi}{2} \right| < \phi, \end{cases}$$

где $t_0 = -x_\phi/(\vec{n}_\phi)_x$, $(\vec{n}_\phi)_x$ – x -компонента орта нормали \vec{n}_ϕ к контуру S_1 для $\theta = \pi/2 \pm \phi$.

Кривая S_2 получена путем эквидистантного сдвига кривой S_1 на расстояние δ вдоль нормали \vec{n} к кривой S_1 (δ – толщина стенки обтекателя).

Введем параметризацию точек на контурах внутри стенки обтекателя и на контурах S_0 . С целью унификации задания точек введем сквозную нумерацию контуров.

Для точки наблюдения на контурах внутри стенки обтекателя $\vec{X}_l = (x_l, y_l)$, ($l = 1, 2, 3$):

$$\begin{aligned} x_l(\theta_0) &= a \cos(\theta_0) + h(1 - \beta_l)n_x(\theta_0), \\ y_l(\theta_0) &= \eta(\theta_0) + h(1 - \beta_l)n_y(\theta_0), \quad (0 \leq \theta_0 \leq \pi); \end{aligned}$$

для точек интегрирования на контурах внутри стенки обтекателя $\vec{\xi}_l = (x_{\xi,l}, y_{\xi,l})$, ($l = 1, 2, 3$):

$$\begin{aligned} x_{\xi,l}(\theta) &= a \cos(\theta) + h(1 - \beta_l)n_x(\theta), \\ y_{\xi,l}(\theta) &= \eta(\theta) + h(1 - \beta_l)n_y(\theta), \quad (0 \leq \theta \leq \pi). \end{aligned}$$

Здесь l – номер контура в обтекателе; $h = \delta/2$ – половина толщины стенки обтекателя; $\beta_{1,3} = \pm 0.7745597$, $\beta_2 = 0$ – абсциссы трехточечной формулы Гаусса; n_x , n_y – компоненты орта внешней нормали \vec{n} к поверхности, ограничивающей обтекатель.

Для точки наблюдения на контурах, соответствующих экранам S_0 , $\vec{X}_l = (x_l, y_l)$, ($l = 4, 5, 6$):

$$x_l(\theta_0) = a_l \cos(\theta_0), \quad y_l(\theta_0) = \eta_l(\theta_0), \quad (0 \leq \theta_0 \leq \pi);$$

для точек интегрирования на контурах, соответствующих экранам S_0 , $\vec{\xi}_l = (x_{\xi,l}, y_{\xi,l})$, ($l = 4, 5, 6$):

$$x_{\xi,l}(\theta) = a_l \cos(\theta), \quad y_{\xi,l}(\theta) = \eta_l(\theta), \quad (0 \leq \theta \leq \pi).$$

Здесь $(l-3)$ – номер соответствующего экрана; a_l ($l = 4, 5, 6$) – половина апертуры l -го контура; $\eta_l(\theta)$ ($l = 4, 5, 6$) – функция, описывающая l -й контур. Для экранов S_{01} и S_{02} $\eta_l(\theta) = (a_l \cos \theta)^2 / 2f_l + d_l$, f_l – удвоенное значение фокусного расстояния l -го контура, d_l – высота подъема вершины l -го контура над осью OX . Для экрана S_{03} $\eta_6(\theta) \equiv 0$.

По аналогии с [11] решение интегрального уравнения на каждом контуре внутри области D_2 будем искать в виде отрезка ряда Фурье по косинусам:

$$H_z(\theta_0) = \sum_{k=0}^N A_k^l \cos(k\theta_0), \quad (5)$$

$$(0 \leq \theta_0 \leq \pi), \quad (l = 1, 2, 3),$$

а для экранов – с учетом условий Майкснера [13] – в виде:

$$p(\theta_0) = \zeta(\theta_0) \sum_{k=0}^N A_k^l \cos(k\theta_0), \quad (6)$$

$$(0 \leq \theta_0 \leq \pi), \quad (l = 4, 5, 6).$$

Здесь A_k^l – подлежащие нахождению коэффициенты; $\zeta(\theta_0) = a_l \sin \theta_0$ – множитель, позволяющий учесть условие Майкснера на l -м контуре. Далее, подставив выражения (5) и (6) в (1) и (3), для каждой точки наблюдения θ_0 получаем систему из шести (по числу контуров интегрирования) уравнений относительно неизвестных коэффициентов A_k^l :

$$\sum_{k=0}^N A_k^l \cos(k\theta_0) = H_z^0(\vec{X}_l(\theta_0)) -$$

$$- \frac{h(k_1^2 - k_0^2)}{4j} \sum_{m=1}^3 \alpha_m \sum_{k=0}^N C_k^{l,m}(\theta_0) A_k^m +$$

$$+ \left(\frac{\epsilon_0}{\epsilon_1} - 1 \right) \sum_{k=0}^N \sum_{m=1}^3 A_k^m \gamma_k^{l,m}(\theta_0) - \sum_{k=0}^N \sum_{m=4}^6 A_k^m \nu_k^{l,m}(\theta_0),$$

$$(l = 1, 2, 3), \quad (7)$$

$$\sum_{k=0}^N \sum_{m=4}^6 A_k^m F_k^{l,m}(\theta_0) + \sum_{k=0}^N A_k^l D_k^l(\theta_0) = \frac{1}{k_0^2} \frac{\partial H_z^0(\vec{X}_l(\theta_0))}{\partial n_x} -$$

$$- \frac{1}{k_0^2} \frac{h(k_1^2 - k_0^2)}{4j} \sum_{m=1}^3 \alpha_m \sum_{k=0}^N C_k^{l,m}(\theta_0) A_k^m +$$

$$+ \frac{1}{k_0^2} \left(\frac{\epsilon_0}{\epsilon_1} - 1 \right) \sum_{k=0}^N \sum_{m=1}^3 A_k^m \gamma_k^{l,m}(\theta_0),$$

$$(l = 4, 5, 6),$$

где $\alpha_{1,3} = 5/9$, $\alpha_2 = 8/9$ – коэффициенты 3-точечной формулы Гаусса; верхние индексы l, m ($l, m = 1, 2, \dots, 6$) определяют номер контура наблюдения и точки интегрирования соответственно; $\gamma_k^{l,m}(\theta_0)$ – значения, полученные в результате интегрирования функций, содержащих нормальные производные $\partial H_z^0(\theta_0) / \partial n_{\xi}$. Коэффициенты $C_k^{l,m}$, $\nu_k^{l,m}$, $F_k^{l,m}$, D_k^l в выражениях (7) представляют собой интегралы от известных функций. В частности, коэффициент, соответствующий интегральному оператору по слою обтекателя, представляется в виде:

$$C_k^{l,m}(\theta_0) = \int_0^{\pi} H_0^l(k_0 | \vec{X}_l(\theta_0) - \vec{\xi}_m(\theta) |) \times$$

$$\times \sqrt{(x'_{\xi,m}(\theta))^2 + (y'_{\xi,m}(\theta))^2} \cos(k\theta) d\theta.$$

Коэффициенты $F_k^{l,m}$, D_k^l представляют собой интегралы от известных функций по контурам зеркал. Например,

$$F_k^{l,m}(\theta_0) = - \frac{a_l}{\sqrt{1 + (x_l(\theta_0))^2 / f_l^2}} \times$$

$$\times \int_0^{\pi} H_0^{(l)}(k_0 | \vec{X}_l(\theta_0) - \vec{\xi}_m(\theta) |) \zeta(\theta_0) \times$$

$$\times \left(1 + \frac{x_l(\theta_0)x_l(\theta)}{f_l^2} \right) \sin \theta \cos(k\theta) d\theta,$$

$$D_k^l(\theta_0) = \frac{a_l}{k_0} \times \int_0^\pi \left(H_1^{(1)}(k_0 |\vec{X}_l(\theta_0) - \vec{\xi}_l(\theta)|) (\vec{R}_0 \vec{\tau}_\xi) q_n(\theta_0) \frac{\sin \theta}{\sin \theta_0} - H_1^{(1)}(k_0 |\vec{X}_l(\theta_0) - \vec{\xi}_l(\theta)|) (\vec{R}_0 \vec{\tau}_x) q_n(\theta) \right) \cos(k\theta) d\theta + \frac{a_l}{k_0^2} [H_0^{(1)}(k_0 R_{A_l}) - H_0^{(1)}(k_0 R_{B_l})] q_n(\theta_0),$$

$$q_n(\theta) = k \sin(k\theta) \sin(\theta) - \cos(k\theta) \cos(\theta).$$

Выбрав значения точек коллокации θ_0 на каждом из контуров интегрирования в системе (7) так, чтобы их количество превышало число неизвестных коэффициентов, получим из (7) переопределенную систему линейных уравнений для A_k^l , которая может быть решена методом наименьших квадратов.

При совпадении точки наблюдения с краем зеркала выражение $[H_0^{(1)}(k_0 R_{A_l}) - H_0^{(1)}(k_0 R_{B_l})]$ имеет логарифмическую особенность, поэтому точки коллокации выбирались не совпадающими с краями экранов.

2. Результаты математического моделирования излучения и рассеяния двухзеркальной антенны с диэлектрическим остроконечным обтекателем

Рассматривалась двухзеркальная антенна, расположенная под остроконечным обтекателем. Зеркала антенн представляли собой параболы, фокус большого зеркала S_{01} находился в точке \vec{a} , которая совпадала с фазовым центром зеркала S_{02} (см. рис. 1). Раскрыты зеркал были выбраны равными $8\lambda_0$ и $1.46\lambda_0$, фокусное расстояние зеркала $S_{01} - 7\lambda_0$, фокусное расстояние зеркала $S_{02} - \lambda_0$ (λ_0 длина волны в свободном пространстве). Вершина большого зеркала была расположена на расстоянии $3\lambda_0$ от экрана S_{03} . В качестве источника первичного поля была использована токовая (магнит-

ная) нить, след которой на плоскости XOY совпадает с точкой \vec{a} . Параметры обтекателя были выбраны равными $\mu = 0.8$, $\alpha = 2.15$, $\nu = 30$, при этом длина основания обтекателя равнялась $11\lambda_0$, высота - $30\lambda_0$. Толщина стенки обтекателя была согласована [1] для случая нормального падения волны, как это принято делать на практике, и равнялась $0.5\lambda_1$ (λ_1 длина волны в диэлектрике с $\epsilon_1 = 4$).

На рис. 2 представлены диаграммы направленности (ДН) системы из трех экранов без обтекателя и в присутствии обтекателя для случая E -поляризации, нормированные к максимуму ДН в отсутствие обтекателя. Сканирование при этом не осуществлялось (экраны S_{01} и S_{02} были расположены симметрично относительно оси обтекателя).

В присутствии обтекателя уровень главного лепестка ДН снизился на 2 дБ и сузился (ширина главного лепестка по уровню половинной мощности без обтекателя $\sim 3.5^\circ$, в присутствии обтекателя $\sim 3^\circ$). При этом уровень ближних боковых лепестков вырос на 0.7 дБ и значительно вырос уровень дальних боковых лепестков. В целом ДН приобрела более изрезанный вид.

На рис. 3 представлены нормированные ДН для той же системы, но при сканировании под углом в 100° (экраны S_{01} и S_{02} были повернуты относительно оси обтекателя на 10°). В данном случае главный лепесток ДН в присутствии обтекателя смещен на 0.5° по сравнению с ДН неукрытой антенной системы и расположен под углом в 79.5° . Его уровень снизился на 1 дБ. Уровень ближнего бокового лепестка слева вырос на 2.5 дБ, и вместе с тем уровень ближнего бокового лепестка справа снизился на 2.7 дБ. Это объясняется тем, что при отклонении антенной системы от осевого положения снижается влияние носовой части обтекателя с малым радиусом кривизны поверхностей на формирование ДН и в тоже время через боковую часть обтекателя поле, излучаемое антенной системой, проходит под углами близкими к нормальным по отношению к поверхностям обтекателя. Как и в случае осевого сканирова-

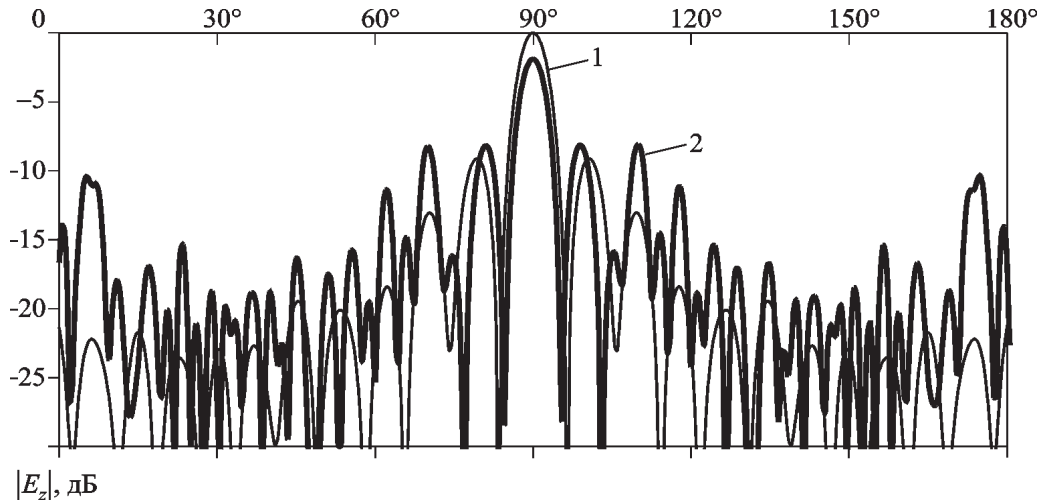


Рис.2. Нормированные диаграммы направленности системы из трех экранов для случая E -поляризации (без сканирования): — без обтекателя, — с обтекателем

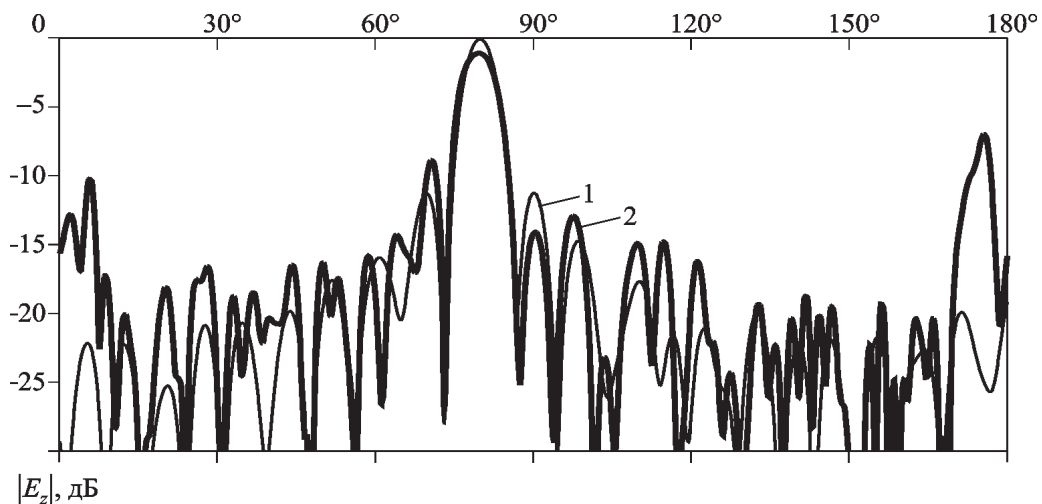


Рис.3. Нормированные диаграммы направленности системы из трех экранов для случая E -поляризации (сканирование под углом 10° к оси обтекателя): — без обтекателя, — с обтекателем

ния наблюдается значительный рост дальних боковых лепестков, что можно объяснить переотражениями от стенок обтекателя, а также наличием экрана S_{03} в основании обтекателя.

Расчеты, проведенные для случая H -поляризации, показали, что поле магнитной нити весьма сильно экранируется малым зеркалом, и в направлении главного лепестка возникает провал. Одновременно суще-

ственно (по сравнению со случаем E -поляризации) возрастает уровень боковых лепестков. Отметим, что источник поля в виде магнитной нити не имеет ясной физической интерпретации.

Зеркальные АС, укрытые обтекателями, зачастую используются в качестве бортовых АС летательных аппаратов и оказывают значительное влияние на формирование их эффективной поверхности рассеяния.

На рис. 4 представлены нормированные диаграммы рассеяния (ДР) системы из трех симметрично расположенных экранов и обтекателя при падении плоской волны вдоль оси обтекателя для обеих поляризаций волны облучения. ДР нормированы к своим максимумам ($E_{z \max} = 0.0309$ В/м, $H_{z \max} = 0.1066$ В/м). При этом ДР в случае H -поляризации имеет менее изрезанные боковые лепестки по сравнению со случаем E -поляризации.

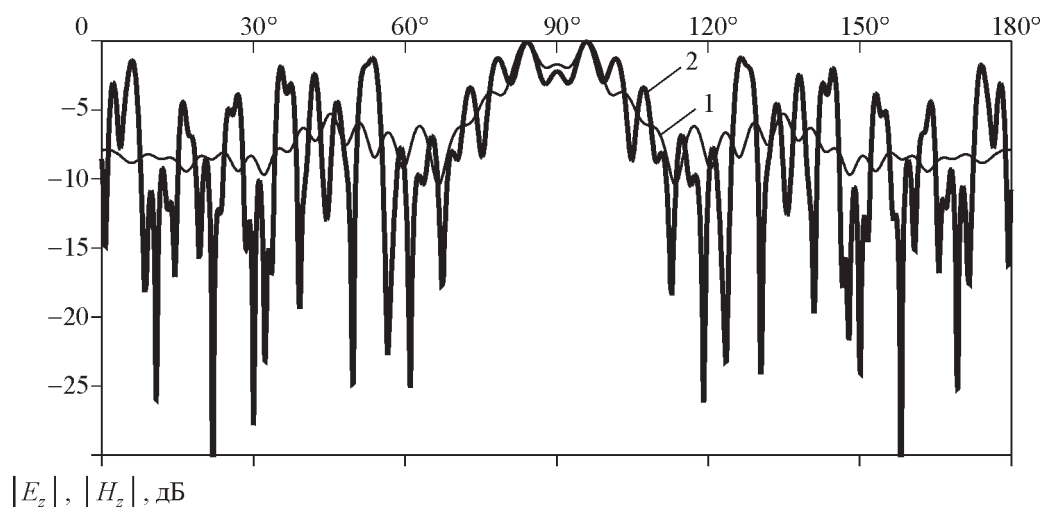


Рис. 4. Нормированные диаграммы рассеяния системы из трех экранов под обтекателем при падении плоской волны вдоль оси обтекателя: — — — — — E -поляризация; — — — — — H -поляризация

На рис. 5. представлены нормированные ДР системы из трех экранов и обтекателя при падении плоской волны под углом 10° (10° к оси обтекателя) и повороте антенн S_{01} и S_{02} на угол в 110° (20° к оси обтекателя) для обеих поляризаций. ДР нормированы к своим максимумам ($E_{z \max} = 0.0693$ В/м, $H_{z \max} = 0.0986$ В/м). Максимум ДР в случае E -поляризации находится под углом 113.25° , а в случае H -поляризации под углом 89.25° .

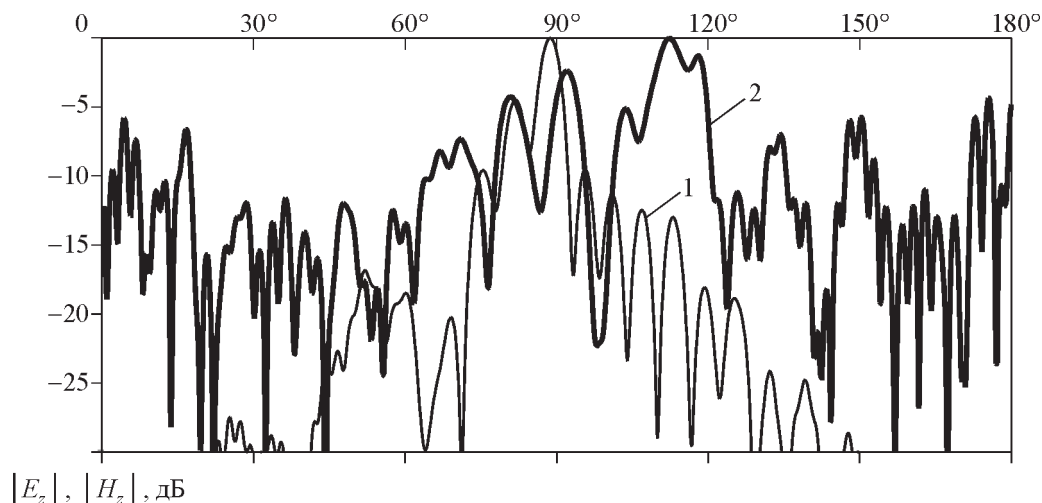


Рис. 5. Нормированные диаграммы рассеяния системы из трех экранов под обтекателем при падении плоской волны под углом 10° к оси обтекателя и повороте экранов S_{01} , S_{02} : — — — — — E -поляризация, — — — — — H -поляризация

Заключение

Таким образом, предложенный в статье метод позволяет производить расчет как полей излучения, так и полей рассеяния для двумерной модели двухзеркальной антенны под оживальным диэлектрическим обтекателем для случаев E - и H -поляризованных полей. Полученные результаты позволяют производить оценки влияния диэлектрического обтекателя на ДН и уровень вторичного излучения бортовых АС.

Литература

1. Обтекатели антенн / Пер. с англ. под ред. А. И. Шпунтова. – М.: Советское радио, 1950. – 263 с.
2. Пригода Б. А., Кокунько В. С. Обтекатели антенн летательных аппаратов. – М.: Машиностроение, 1978. – 120 с.
3. Burks G., Graf E. R. A high frequency analysis of radome-induced radar pointing error // IEEE Trans. Antennas Propag. – 1982. – Vol. 30, No. 9. – P. 947-955.
4. Siwiak K., Dowling T. B., and Lewis L. Boresight errors induced by missile radomes // IEEE Trans. Antennas Propag. – 1979. – Vol. 27, No. 6. – P. 832-841.
5. Arvas E., Rahhalarabi A., Pekel U., and Gundogan E. Electromagnetic transmission through a small radome of arbitrary shape // IEE Proc., Part H., Microwaves, Antennas and Propag. – 1990. – Vol. 137, No. 12. – P. 401-405.
6. Ling H., Chou R., and Lee S. W. Shooting and bouncing rays: Calculating the RCS of an arbitrarily shaped cavity // IEEE Trans. Antennas Propag. – 1989. – Vol. 37, No. 2. – P. 194-205.
7. Shifflett J. A. CADDRAD: A physical optics radar/radome analysis code for arbitrary 3D geometries // IEEE Antennas Propag. Mag. – 1997. – Vol. 39, No. 12. – P. 73-79.
8. Kim H., Ling H. Electromagnetic scattering from an inhomogeneous object by ray tracing // IEEE Trans. Antennas Propag. – 1992 – Vol. 40, No. 5. – P. 517-525.
9. Михайлов Г. Д., Кутищев С. Н., Кирьянов О. Е. Эффективная площадь рассеяния зеркальной антенны с диэлектрическим обтекателем // Радиофизика. – 1999. – Т. 52, №9. – С. 879-885.
10. Yurchenko V. B., Altintas A., and Nosich A. I. Numerical optimization of a cylindrical reflector-in-radome antenna system // IEEE Trans. Antennas Propag. – 1999 – Vol. 47, No. 4. – P. 668-673.
11. Кукобко С. В., Нечитайло С. В., Сазонов А. З., Сухаревский О. И. Расчет излучения антенной решетки с носовым диэлектрическим обтекате-

лем // Радиофизика и радиоастрономия. – 2003. – Т. 8, №3. – С. 287-295.

12. Сухаревский О. И. Электродинамический расчет модели двухзеркальной антенны со строгим учетом взаимодействия между зеркалами // Радиотехника. – 1982. – Вып. 64. – С. 41-47.
13. Дмитриев В. И., Захаров Е. В., Пименов Ю. В. Методы расчета электромагнитных полей в задачах дифракции на идеально проводящих поверхностях // Вычислительные методы и программирование. – 1973. – Вып. 20. – С. 106-125.

Електродинамічний метод розрахунку двомірної моделі двохзеркальної антенної системи з носовим діелектричним обтічником

**С. В. Кукобко, О. З. Сазонов,
І. О. Сухаревський**

Розглянуто метод розрахунку полів випромінювання та розсіяння двовимірної моделі дводзеркальної антени під діелектричним гострокінцевим обтічником для випадків E - та H -поляризованих полів. Метод ґрунтується на розв'язанні інтегральних рівнянь відносно поля у шарі обтічника та щільності струмів на дзеркалах. Наведено діаграми спрямованості та розсіяння дводзеркальної антенної системи під діелектричним обтічником, що спирається на ідеально провідну пластину.

Electrodynamic Calculation Method for Two-Dimensional Model of a Double-Reflector Antenna System with a Nose Dielectric Radome

**S. V. Kukobko, A. Z. Sazonov,
and I. O. Sukharevsky**

The calculation method for the radiated and scattered fields of a two-dimensional double-reflector antenna model is considered for the cases of E - and H -polarized fields under the dielectric sharp-nose radome. The method is based on solving the integral equations as respects a radome layer field and a current density on reflectors. Directional radiation and scattering patterns for the double-reflector antenna system are shown for the fields under the dielectric radome based on an ideally conducting plate.